

UNIVERSAL ROBOTS

UR20

技術仕様

次世代高性能協働ロボットシリーズの第一弾であるUR20は、ゼロから再設計され、スピードとトルクが最大30%向上し、高度なモーションコントロール機能を備え、優れたのユーザー体験を提供します。

累計90,000台以上のURロボットが世界中のさまざまな業界で導入されています。最新の高可搬協働ロボットシリーズは、比類のない性能とユーザー体験、さまざまな用途への優れた適応性を提供します。

2024年12月更新

Copyright © 2024 by Universal Robots A/S. All rights reserved.

UR20

仕様

可搬重量	20kg 25kg（マニュアル記載の使用条件下）
リーチ	1750mm
自由度	6軸（ジョイント）
プログラミング	12インチタッチパネルのPolyscope グラフィカルユーザーインターフェース
消費電力	
最大値	750W
一般的な稼働状態における値	300W
周囲温度範囲	0～50℃
安全性	調整可能な17の安全機能
適合規格	EN ISO 13849-1（カテゴリ3、PL d） EN ISO 10218-1

ロボット本体

性能

力/トルクセンサ	**力成分 x-y-z**	**トルク成分 x-y-z**
測定範囲	200.0N	20.0Nm
測定分解能	5.5N	0.2Nm
測定精度	10.0N	1.0Nm

動作

最大TCP速度	5m/秒	
位置繰返し精度ISO9283準拠	±0.1mm	
ジョイント動作	**動作範囲**	**最大速度**
ベース	±360°	±120˚/s
ショルダー	±360°	±120˚/s
エルボー	±360°	±150˚/s
リスト 1	±360°	±210˚/s
リスト 2	±360°	±210˚/s
リスト 3	±360°	±210˚/s

特長

IP等級	IP65
クリーンルームクラス ISO14644-1 粒子濃度による 空気清浄度の分類	クラス4（最大速度および可搬重量の80%以下）
騒音	< 65dB(A)
ロボットの据付	取付方向問わず
ツールI/Oポート	
デジタル入力	2
デジタル出力	2
アナログ入力	2
ツールフランジI/O電源電圧	12/24V
ツールフランジI/O電源	2A（2ピン）、1A（1ピン）

ハードウェア

設置面積	Ø 245mm 6 x M10 60° 105mm 中心
材質	アルミニウム、プラスチック、スチール
ツールフランジ	EN ISO-9409-1-80-6-M8
コネクタタイプ	M8 | M8 8ピンメス
付属の標準ケーブル長	6m
重量（ケーブル含む）	64kg
湿度	90%RH以下（結露なきこと）

お問い合わせ

ユニバーサルロボット
東京都港区芝二丁目28-8
芝二丁目ビル14階

03-3452-1202
ur.japan@universal-robots.com
universal-robots.com/ja

3ポジションイネーブリングデバイス搭載ティーチペンダント

特長

IP等級	IP54
湿度	90%RH以下（結露なきこと）
ディスプレイ解像度	1280 x 800ピクセル

ハードウェア

材質	プラスチック
サイズ（幅x高さx奥行）	300mm x 231mm x 50mm
重量	1.8kg （1mのTPケーブルを含む）
ケーブル長	4.5m

コントロールボックス

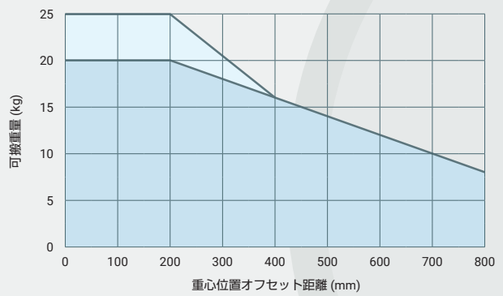
特長

IP等級	IP44
湿度	90%RH以下（結露なきこと）
I/Oポート	
デジタル入力	16
デジタル出力	16
アナログ入力	2
アナログ出力	2
高速パルスデジタル入力	4
I/O電源	24V, 2A
通信プロトコル	同期周期: 500Hz Modbus TCP（クライアント/サーバー） Ethernet/IP アダプタ PROFINET デバイス/PROFIsafe ROS/ROS2 ドライバサポート（オプション）
ハードウェア インターフェース	Ethernet 1 Gb/s USB 2.0, USB 3.0 Mini DisplayPort 射出成型機用マシンインターフェース （IMMI, SPI AN-146 & Euromap-67, オプション）
電源	100～240VAC, 47～440Hz

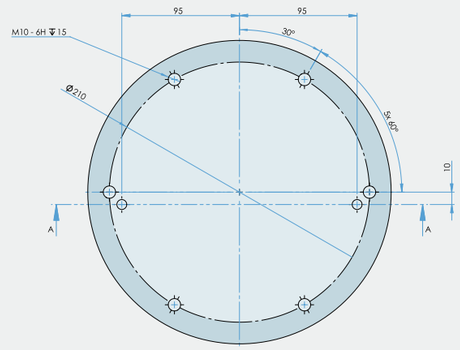
ハードウェア

サイズ（幅x高さx奥行）	460mm x 449mm x 254mm
重量	12 kg
材質	粉体塗装スチール

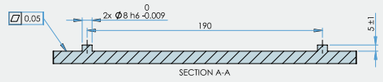
UR20 可搬重量 性能曲線



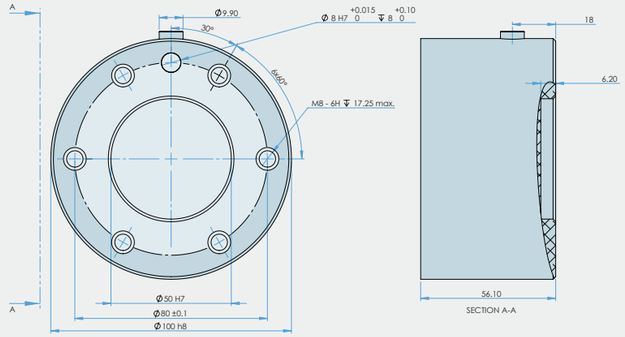
ロボットベースの穴の推奨配置

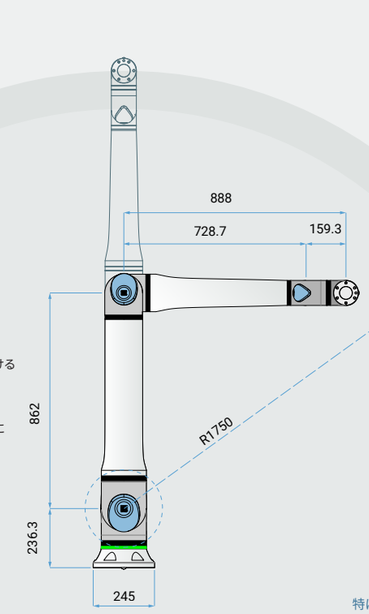


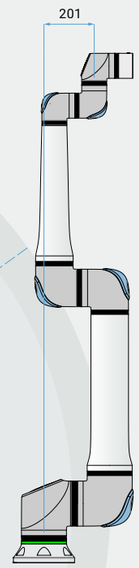
ロボットベース用ピン付き取り付けプレート



UR20 ツールフランジ







特に指定がない限り寸法の単位はMMです。
公差± 0.1MM ± 0.5°