

UR10e 技術仕様

仕様

可搬重量	10kg
リーチ	1300mm
自由度	6軸(ジョイント)
プログラミング	12インチタッチパネルのPolyscope グラフィカルユーザーインターフェース

性能

消費電力(一般的な最大値)	615W	
消費電力(一般的なプログラム稼動状態におけるtypical値)	350W	
安全性	調整可能な17の安全機能	
TUV Nord認証	EN ISO 13849-1(カテゴリ3、PL d)、 およびEN ISO 10218-1	
力/トルクセンサ	力成分x-y-z	トルク成分x-y-z
測定範囲	100.0 N	10.0 Nm
測定分解能	5.0 N	0.2 Nm
測定精度	5.5 N	0.5 Nm

動作

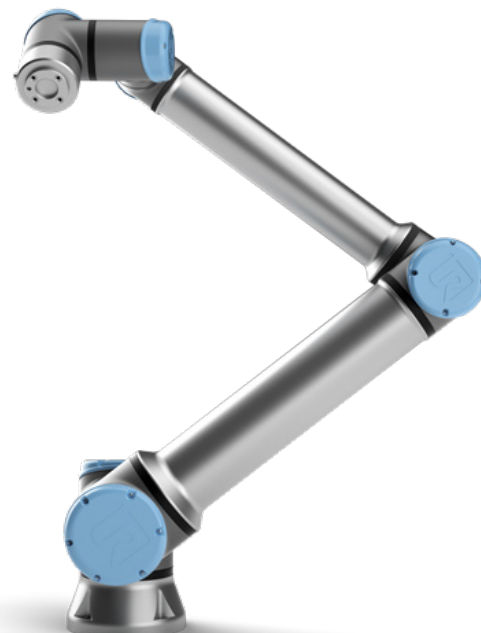
位置繰返し精度 ISO9283準拠	±0.03mm	
ジョイント動作	動作範囲	最大速度
ベース	± 360°	± 120°/秒
ショルダー	± 360°	± 120°/秒
エルボー	± 360°	± 180°/秒
リスト1	± 360°	± 180°/秒
リスト2	± 360°	± 180°/秒
リスト3	± 360°	± 180°/秒
標準TCP速度	1m/秒	

特長

IP等級	IP54
ISO14644-1クラス (クリーンルーム)	5
騒音	65dB(A)以下
ロボットの据付	取付方向問わず
ツールI/O入力	
デジタル入力	2
デジタル出力	2
アナログ入力	2
ツールフランジI/O電源電圧	12/24V
ツールフランジI/O電源	2A(デュアル端子電源), 1A(シングル端子電源)

ハードウェア

設置面積	Ø190mm
材質	アルミニウム、プラスチック、スチール
ツール(エンドエフェクタ) コネクタの種類	M8-M8、8ピン
ロボットアームのケーブル長	6m
重量(ケーブル含む)	33.5kg
周囲温度範囲	0-50°C
湿度	90%RH(結露なきこと)



コントロールボックス

特長

IP等級	IP44
ISO14644-1クラス (クリーンルーム)	6
周囲温度範囲	0-50°C
I/Oポート	
デジタル入力	16
デジタル出力	16
アナログ入力	2
アナログ出力	2
高速パルスデジタル入力	4
I/O電源	24V 2A
通信	同期周期: 500Hz ModbusTCP PROFINET Ethernet/IP USB 2.0、USB 3.0
電源	AC100~240V、47~440Hz
湿度	90%RH(結露なきこと)

ハードウェア

コントロールボックスのサイズ (幅x高さx奥行)	475mm x 423mm x 268mm
重量	12kg
材質	粉体塗装スチール

ティーチペンダント

特長

IP等級	IP54
湿度	90%RH(結露なきこと)
表示解像度	1280 x 800 ピクセル

ハードウェア

材質	プラスチック、PP
重量(1mのTPケーブルを含む)	1.6kg
ケーブル長	4.5m



UNIVERSAL ROBOTS

universal-robots.com/ja